





ДОНСКОЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ УПРАВЛЕНИЕ ЦИФРОВЫХ ОБРАЗОВАТЕЛЬНЫХ ТЕХНОЛОГИЙ

Кафедра «Теоретическая и прикладная механика»

МЕТОДИЧЕСКИЕ УКАЗАНИЯ

к курсовой работе по дисциплине

«Теория механизмов и машин»

Авторы Полушкин О.А., Савенков М.В., Цандеков В.С.

Ростов-на-Дону, 2022



Аннотация

Методические указания и задания на курсовую работу по теории механизмов и машин для студентов направления 15.03.05 «Конструкторскотехнологическое обеспечение машиностроительных производств».

Задания предназначены для студентов технических специальностей дневного отделения, изучающих теорию механизмов и машин как отдельную дисциплину.

Авторы

Доктор техн. наук О.А. Полушкин

Кандидат техн. наук М.В. Савенков

Старший преподаватель В.С. Цандеков







Оглавление

Приложение 1	31
•	
ЛИТЕРАТУРА	33
/	



Курсовая работа состоит из графической части и пояснительной записки. Графическая часть выполняется параллельно с расчетами на бумаге формата A1 с соблюдением требований ЕСКД.

Каждый лист чертежа должен иметь основную надпись в штампе, расположенном в правом нижнем углу формата А1 и содержательные заголовки к каждому построению на листе. Ниже содержательного заголовка указывается масштаб построения. Пояснительная записка выполняется на формате А4 на одной стороне листа с составлением полей размером 20 мм с левой стороны, с трех других сторон по 5 мм.

Курсовая работа состоит из двух листов следующего содержания:

Лист №1 – Синтез зубчатого и кулачкового механизмов;

Лист №2 – Кинематический и силовой анализ механизма;

В Листе №1 проводится построение картины зацепления колес по результатам расчетов параметров на ЭВМ, на картине зацепления строится по три зуба на каждом колесе, показывается рабочий и теоретический участок линии зацепления, рабочие участки профилей зубьев, на второй половинке листа по заданной диаграмме перемещения, построенной по трем точкам, строится профиль кулачка по заданному минимальному радиусу и диаграмме перемещения.

В листе №2 проводится кинематический и силовой анализ механизма в заданном положении, строится план скоростей и ускорений показываются на звеньях направления угловых скоростей и ускорений.

В силовом анализе определяются инерционные нагрузки, строятся планы сил групп звеньев и механизма первого класса, определяется уравновешивающая сила методов планов сил.

Определяется уравновешивающая сила методом рычага Н.Е. Жуковского, сравниваем полученные результаты.





				T	аблица	исхо,	цных Д	цанных	к за	данию	T-21							
.X.	Параметры	Обоз	Ед. изм.				В	ариант	ы чис.	ловых	значен	ий к	задани	ию Т-2	21			
Mex.				1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
іие 1,	Частота враще- ния звена 1	n ₁	мин ⁻¹	200	205	210	220	230	190	200	230	240	200	210	230	240	210	200
Кен	Длины звеньев	l_{AB}	MM	80	75	70	65	60	70	40	60	70	65	70	45	40	50	70
(приложение	и координаты неподвижных точек	$L_{ m BD}\!\!=\!\!l_{ m CB}$	MM	280	265	245	230	210	325	190	220	240	220	240	260	280	220	250
	104CK	\mathbf{m}_1	КГ	5,0	5,5	6,0	6,5	7,0	7,5	8,0	8,5	9,0	8,5	5,5	5,2	5,0	4,8	6,2
[113]		$m_2=m_4$	КГ	4	4,4	4,8	5,2	2,6	2,8	5,2	6,0	6,2	5,8	5,6	4,0	4,2	4,4	5,0
механизм	Массы звеньев	m ₃ =m ₅	КГ	2	2,2	2,4	2,6	1,3	1,4	2,4	3,0	3,1	2,9	2,8	2,0	2,1	2,2	2,5
кный	Моменты инер- ции звеньев	$\mathbf{J}_{\mathrm{S2}} = \mathbf{J}_{\mathrm{S4}}$	кгм ²	0,035	0,02	0,018	0,015	0,014	0,04	0,011	0,013	0,021	0,017	0,018	0,02	0,010	0,012	0,018
Шарнирно-рычажный	Сила сопротивле ния, действ. на поршень 3	Pc	Н	1200	1210	1220	1230	1240	1250	1260	1270	1280	1290	1300	1205	1215	1225	1235



Управление дистанционного обучения и повышения квалификации

				Прод	цолжени	е табл	ицы и	сходных	к данні	ых к	заданин	o T-21						
.X.	Параметры	Обоз	Ед. изм.]	Вариант	ъ чис	ловых	значен	ий к	задани	o T-21				
Mex.				16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
e 1,	Частота вра- щения звена 1	\mathbf{n}_1	мин ⁻ 1	200	220	240	250	260	270	210	205	215	225	200	210	220	215	220
H	Длины звеньв	l_{AB}	MM	50	48	52	46	40	44	55	45	56	54	48	50	60	65	64
риложе	и координаты неподвижных точек	$L_{ m BD} = l_{ m CB}$	MM	150	180	160	165	180	190	175	185	200	210	220	205	215	200	240
=		m 1	КГ	4,2	4,4	4,6	4,3	4,5	4,8	5,2	5,0	5,4	5,2	4,8	5,0	6,0	6,5	6,4
13M		m ₂ =m ₄	КГ	2,8	3,0	4,0	3,2	3,1	3,6	3,4	3,8	4,0	4,2	4,0	3,6	4,2	4,4	4,3
ехань	Массы звеньев	m ₃ =m ₅	кг	1,4	1,5	2,0	1,6	1,5	1,8	1,7	1,9	2,0	2,1	1,8	1,6	2,0	2,2	2,1
жный меха рис.1)	Моменты инерции зве- ньев	$J_{S2}=J_{S4}$	кгм ²	0,016	0,018	0,017	0,016	0,019	0,020	0,018	0,019	0,02	0,021	0,022	0,02	0,021	0,018	0,024
Шарнирно-рычажный механизм (приложение рис.1)	Сила сопротивле ния, действ. на поршень 3	Pc	Н	1245	1250	1265	1270	1205	1210	1220	1230	1240	1250	1230	1200	1220	1210	1260





	Параметры	Обоз	Ед. изм.				E	вариант	ы чис	ловых	значен	ий к	задани	но T-2	21			
Mex.				1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
<u>1</u>	Тип кулач. механ.	-	-							Кулачк	овый ме	ханизм						
(Приложение	Частота вра- щения кулач- ка	n _k	мин ⁻¹	200	189	245	176	173	190	188	192	240	188	198	230	224	184	165
гиdј	Фазовые	ϕ_y	град	120	110	110	120	120	120	100	120	100	120	100	110	120	140	100
	углы	Фд	град	90	80	70	120	80	100	100	90	120	110	90	80	100	80	80
мех.	кулачка	Фв	град	110	120	100	100	120	120	100	100	100	100	100	100	100	100	140
Кулачковый	Ход толкателя	Н	ММ	30	32	34	36	38	40	42	44	46	48	50	42	44	40	46
чК																		
улг		-	-	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
¥	Фазовые	ϕ_y	град	100	110	120	120	100	100	120	100	110	100	120	90	120	100	120
	углы кулачка	Фд	град	90	90	60	70	80	80	40	60	50	70	60	90	90	80	50
		φв	град	110	100	120	110	100	120	120	160	120	120	120	120	110	100	110
	Ход толкателя	Н	MM	50	42	44	46	48	40	54	56	58	60	45	47	49	52	55





																$\overline{}$
													Зубчат	гый мехаг	низм Т-21	_
№ Варианта		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
Число зубьев ко-	$\mathbf{Z}_{\mathbf{I}}$	12	12	12	12	12	15	15	15	15	15	15	18	18	18	18
лес	ZII	12	12	15	15	15	15	15	15	18	18	18	18	18	18	18
Коэф.смещения	Xı	0,47	0,38	0,36	0,3	0,53	0,43	0,45	0,58	0,44	0,34	0,64	0,48	0,54	0,72	0,54
-	XII	0,23	0,38	0,36	0,5	0,22	0,34	0,45	0,28	0,44	0,64	0,29	0,46	0,54	0,34	0,54
Модуль смеще- ния	т,мм	10	10	12	10	12	10	12	10	8	12	10	12	8	12	8
кин																+
	ı	_ 		I		_ I		_ 	l		I			 	I	
№ Варианта		16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
Число зубьев ко-	$\mathbf{Z}_{\mathbf{I}}$	14	14	14	14	17	16	16	15	15	15	12	12	12	12	12
лес	Z _{II}	17	16	15	14	18	17	16	18	16	15	16	15	14	13	12
Коэф.смещения исходного конту-	XI	0,64	0,58	0,4	0,45	0,58	0,57	0,58	0,45	0,45	0,58	0,43	0,5	0,53	0,38	0,47
ра																
	XII	0,29	0,28	0,4	0,45	0,28	0,54	0,28	0,45	0,45	0,28	0,34	0,5	0,22	0,38	0,28
Модуль зубьев колес	т,мм	12	10	10	10	10	12	10	12	8	10	12	10	12	8	10





					Табл	іица и	сходных	к данні	ых к	задани	ю Т-22							
	Параметры	Обоз	Ед. изм.					Вариант	гы чи	словых	значен	ий к	задани	ю Т-22	,			
Mex.				1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
e 1,	Частота вра- щения звена 1	n ₁	мин ⁻¹	200	210	240	230	210	200	240	230	200	190	230	220	210	205	200
НИ	Длины звеньев	$l_{ m AB}$	MM	80	75	70	65	60	70	40	60	70	65	70	45	40	50	70
риложе	и координаты неподвижных точек	$L_{ m BD}\!\!=\!\!l_{ m CB}$	MM	280	265	245	230	210	325	190	220	240	220	240	260	280	220	250
		m 1	КГ	5,0	5,5	6,0	6,5	7,0	7,5	8,0	8,5	9,0	8,5	5,5	5,2	5,0	4,8	6,2
13M		m ₂ =m ₄	КГ	4	4,4	4,8	5,2	2,6	2,8	5,2	6,0	6,2	5,8	5,6	4,0	4,2	4,4	5,0
ехані	Массы звеньев	m ₃ =m ₅	КГ	2	2,2	2,4	2,6	1,3	1,4	2,4	3,0	3,1	2,9	2,8	2,0	2,1	2,2	2,5
жный меха рис.2)	Моменты инерции зве- ньев	$\mathbf{J}_{\mathbf{S2}} = \mathbf{J}_{\mathbf{S4}}$	кгм ²	0,035	0,02	0,018	0,015	0,014	0,04	0,011	0,013	0,021	0,017	0,018	0,02	0,010	0,012	0,018
Шарнирно-рычажный механизм (приложение рис.2)	Сила сопротивле ния, действ. на поршень 3	Pc	Н	1220	1205	1210	1200	1215	1230	1235	1240	1200	1250	1245	1230	1235	1220	1210





				Прод	должени	е табл	ицы и	сходных	к данні	ых к	заданин	o T-22	;					
X.	Параметры	Обоз	Ед. изм.]	Вариант	ты чис	ловых	значені	ий к	заданин	o T-22				
Mex.				16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
e 1,	Частота вра- щения звена 1	n ₁	мин ⁻ 1	220	215	220	210	200	225	215	205	210	270	260	250	240	220	200
НИ	Длины звеньв	l_{AB}	MM	50	48	52	46	40	44	55	45	56	54	48	50	60	65	64
риложе	и координаты неподвижных точек	$L_{ m BD} = l_{ m CB}$	ММ	150	180	160	165	180	190	175	185	200	210	220	205	215	200	240
<u> </u>		\mathbf{m}_1	КГ	4,2	4,4	4,6	4,3	4,5	4,8	5,2	5,0	5,4	5,2	4,8	5,0	6,0	6,5	6,4
13M		m ₂ =m ₄	КГ	2,8	3,0	4,0	3,2	3,1	3,6	3,4	3,8	4,0	4,2	4,0	3,6	4,2	4,4	4,3
ехані .2)	Массы звеньев	m ₃ =m ₅	КГ	1,4	1,5	2,0	1,6	1,5	1,8	1,7	1,9	2,0	2,1	1,8	1,6	2,0	2,2	2,1
кный меха	Моменты инерции зве- ньев	$\mathbf{J}_{\mathbf{S2}} = \mathbf{J}_{\mathbf{S4}}$	кгм ²	0,016	0,018	0,017	0,016	0,019	0,020	0,018	0,019	0,02	0,021	0,022	0,02	0,021	0,018	0,024
Шарнирно-рычажный механизм (приложение рис.2)	Сила сопротивле ния, действ. на поршень 3	P _C	Н	1240	1245	1255	1215	1220	1230	1225	1210	1205	1200	1220	1245	1240	1230	1235

Управление дистанционного обучения и повышения квалификации

		ATY		правле	A			- J										
		CK	ИФ	Продол	іжение	таблиі	цы исх	одных	даннь	их к	заданин	o T-22	2					
		n (_		Tec	рия ме	ханизмо	ов и маі	шин								
	Параметры	Обоз	Ед изм.						Вари	анты	числов	ых зна	ачений					
									•									
				1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
					_		-			_								
Mex.	Фазовые	фу	град	120	110	110	120	120	120	100	120	100	120	100	110	120	140	100
Σ	углы	Фд	град	90	80	70	120	80	100	100	90	120	110	90	80	100	80	80
	кулачка	Фв	град	110	120	100	100	120	120	100	100	100	100	100	100	100	100	140
	Ход толкателя	Н	ММ	30	32	34	36	38	40	42	44	46	48	50	42	44	40	46

Параметры	Обоз	Ед. изм.															
											l				• •		T
			16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
Фазовые	φу	град	110	110	120	100	110	100	120	140	100	120	100	100	120	100	100
углы	Фд	град	90	90	80	90	120	100	60	80	110	90	140	90	100	120	90
кулачка	Фв	град	120	100	100	100	100	100	120	100	100	100	100	110	110	110	120
Ход толкателя	Н	MM	40	40	45	45	30	30	35	35	44	42	46	48	36	38	34





													Зубчат	ый мехаі	низм Т-22	
№ Варианта		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
Число зубьев про-	$\mathbf{Z}_{\mathbf{I}}$	12	12	12	12	12	15	15	15	16	12	17	14	14	14	14
филируемой пары	Z _{II}	12	13	14	15	16	15	16	18	16	12	18	14	15	16	17
Коэф.смещения исходного контура	XI	0,38	0,17	0,3	0,53	0,43	0,45	0,58	0,44	0,45	0,47	0,54	0,58	0,44	0,45	0,64
	Хп	0,38	0,23	0,5	0,22	0,34	0,45	0,28	0,44	0,45	0,23	0,54	0,28	0,44	0,45	0,29
Модуль зацепления	m, I,II _{мм}	10	8	10	8	12	10	8	10	8	10	12	8	10	10	8
№ Варианта		16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
Число зубьев ко-	$\mathbf{Z}_{\mathbf{I}}$	15	15	15	16	16	16	14	17	14	14	14	14	13	13	14
лес	ZII	16	15	17	16	18	17	14	19	15	20	17	16	14	15	16
Коэф.смещения	XI	0,58	0,45	0,34	0.44	0,64	0,48	0,45	0,72	0,45	0,72	0.34	0,58	0.3	0,33	0,54
	XII	0,28	0,45	0,64	0,4	0,29	0,46	0,45	0,34	0,45	0,54	0,64	0,28	0,5	0,22	0,28
Модуль зубьев колес	m I,II, _{мм}	8	10	8	10	10	8	10	10	10	12	8	10	8	10	10





	Параметры	Обоз	Ед. изм.				Baj	рианты	число	овых з	начени	й к з	аданию	ткт	23			
Mex.				1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
				1		3		3	-	,						13		
ие 1,	Частота вращения звена 1	\mathbf{n}_1	об/мин	200	195	190	185	180	175	170	165	160	155	150	145	140	135	130
енп		l_{AB}	MM	52	56	62	66	72	76	82	86	92	96	102	106	112	116	122
X 01	Длины звеньев	l_{CB}	MM	416	448	496	528	576	608	656	688	736	768	816	848	896	928	976
(приложение	и координаты	$l_{\text{CD}}=l_{\text{CE}}$	MM	260	280	310	330	360	380	410	430	460	480	510	530	560	580	610
	неподвижных точек	\mathbf{L}_{1}	ММ	156	168	186	198	216	228	246	258	276	288	306	318	336	348	366
механизм гс.3)		L_2	MM	260	280	310	330	360	380	410	430	460	480	510	530	560	580	610
33)		\mathbf{m}_1	КГ	3,0	3,2	3,6	3,8	4,0	4,2	4,4	4,6	4,8	5,0	5,2	5,4	5,6	5,8	6,0
		m_2	КГ	16	19	22	25	26	28	30	32	34	36	38	40	42	44	46
ый р	Массы	m3=m4	КГ	12	14	15	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38
¥ H	звеньев	m ₅	КГ	27	29	32	34	37	39	41	43	45	47	49	51	53	55	57
42;	Моменты	J_{S2}	кгм ²	0,29	0,37	0,54	0,68	0,82	0,98	1,16	1,35	1,56	1,85	2,18	2,55	2,82	3,42	3,9
þ	инерции звеньев	$J_{S3}=J_{S4}$	кгм ²	0,10	0,11	0,14	0,20	0,25	0,36	0,44	0,52	0,58	0,60	0,82	0,96	1,10	1,28	1,46
Шарнирно-рычажный рі	Сила сопрот.	Pc	Н	1100	1120	1160	1180	1220	1260	1280	1300	1330	1350	1370	1390	1410	1440	1460



	Параметры	Обоз	Ед. изм.				Ba	рианты	число	овых з	вначени	й к	ваданию	ткт	23			
Mex.				16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
1 ,	Частота враще- ния звена 1	n ₁	об/мин	150	155	160	165	170	175	180	177	172	167	162	157	152	155	160
жени		l_{AB}	MM	50	55	60	65	70	75	80	85	90	95	100	105	110	115	120
механизм (приложение 1c.3)	Длины звеньев и координаты	l_{CB} $l_{\text{CD}} = l_{\text{CE}}$	MM MM	400 250	420 275	480 300	520 325	560 350	600 375	640 400	680 425	720 450	760 475	800 500	840 525	550	920 575	960
зм (п	неподвижных точек	L_1	MM	150	165	180	195	210	225	240	255	270	285	300	315	330	345	360
ани		L ₂	MM	250 3,5	275 3,7	300	325 4.1	350 4,3	375 4,5	400	425 4,9	450 5,1	475 5,3	500 5,5	525 5,7	550 5,9	575 6.1	600
й меха рис.3)		m ₁ m ₂	КГ	18	22	23	25	26	27	28	29	30	32	34	36	38	40	42
	Массы	m3=m4	кг	14	16	18	20	22	24	26	28	28	30	32	34	36	38	40
KH	звеньев	m ₅	КГ	28	32	36	40	44	48	52	56	56	60	64	68	72	76	80
433	Моменты	J_{S2}	КГМ ²	0,28	0,38	0,53	0,67	0,81	0,97	1,14	1,34	1,55	1,84	2,17	2,54	2,79	3,38	3,87
ры	инерции звеньев	J _{S3} =J _{S4}	кгм ²	0,09	0,12	0,16	0,21	0,27	0,34	0,42	0,50	0,57	0,68	0,8	0,94	1,09	1,26	1,44
Шарнирно-рычажный рі	Сила сопрот.	Pc	Н	1150	1170	1200	1230	1290	1350	1400	1470	1530	1600	1650	1700	1770	1850	1900

		П	Іродолже	ние т	габлиі	цы и	сходн	ых д	данны	х к	зада	нию	TKT-2	23				
χ.	Параметры	Обоз	Ед. изм.			Ва	риант	ы чи	ІСЛОВЬ	IX 3I	начені	ий к	зада	нию	ТКТ-	23		
₩				1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15





-иdЦ)	Тип кулач. механ.	-	-						для	всех	вариа	нтов	Тип 1					
5	Частота	n_k	об/мин	200	195	190	185	180	175	170	165	160	155	150	145	140	135	130
, 1	вращения																	
₩ ¥	кулачка																	
)≂ Ξ	Фазовые	Фу	град	120	110	110	120	100	110	120	100	100	110	120	120	110	100	120
ковый	углы кулачка	Фд	град	90	80	70	100	70	90	70	90	80	100	90	80	70	80	90
-	кулачка	Фв	град	110	120	100	110	120	110	120	110	110	120	110	100	100	120	110
Кулач	Ход толка- теля	Н	ММ	40	30	35	30	35	40	40	35	30	40	32	34	42	44	36

×	Параметры	Обоз	Ед.				Вариа	нты ч	числов	вых з	начени	ій к	задан	ию Т	КТ-23			
Мех.	Параметры	0003	изм.	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
-ис	Тип кулач. механ.	ı	-						для	всех	вариан	нтов Т	Гип 1					
мех. (При ие 1)	Частота вращения кулачка	n _k	об/мин	150	155	160	165	170	175	180	177	172	167	162	157	152	155	160
	Фазовые	Фу	град	100	110	120	100	120	100	120	100	110	100	120	90	120	100	120
ковый ме пожение	углы кулачка	Фд	град	90	90	60	80	70	80	40	60	50	70	60	90	90	80	50
A K		Фв	град	110	100	120	100	110	120	120	100	120	120	120	120	110	100	110
Кулачковый ложен	Ход толка- теля	Н	ММ	50	42	44	46	48	40	54	56	58	60	45	47	49	51	55





_																		
			Продол	тжени	е табл	ПИЦЫ	исход	ных	данны	х к	задані	ию ТК	T-23					
	Тип передат. механизма	-	-						для	всех	вариан	нтов Т	¬ип 1					
	Частота вра-							для	всех	вари	антов	n _{дв} = 7	'25 об/к	чин				
1)	щения двига- теля	n _{дв}	об/мин	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
	Частота вращ. звена 1	n ₁	об/мин	200	195	190	185	180	175	170	165	160	155	150	145	140	135	130
(Приложение	Модуль зубь- ев колес про- фил. пары	m _{I,II}	мм	10	8	12	10	8	12	10	8	8	10	12	8	10	8	10
мех.	Модуль зубьев колес планетарного редуктора	m _{1,2,3}	мм	4	4	4	4	4	5	5	5	5	5	4	4	4	4	4
H H	Числа зубьев	Z _I	-	15	15	15	16	16	16	17	17	17	14	14	14	13	13	13
10 <u>F</u>	профил. пары	Z _{II}	-	15	16	17	16	17	18	18	19	20	15	16	17	14	15	16
еда	Коэф. смещ.	Χı	-	0,45	0,58	0,34	0,44	0,48	0,64	0,54	0,72	0,54	0,45	0,58	0,34	0,3	0,53	0,43
Передаточный	исход. конту- ра	X _{II}	-	0,45	0,28	0,64	0,44	0,46	0,29	0,54	0,34	0,54	0,45	0,28	0,64	0,52	0,22	0,34
	Параметры исход. конту- ра	-	-						a=20) ⁰ h	$a_a^* = 1,0$	c*=	0,25					

Управление дистанционного обучения и повышения квалификации

 r	Δ	_	١,	1	т.		T	'n	л	Δ	v	-	1	T	T.	,		N /I	D	1.7	Ma	тт	тт	χī	т	
	$\overline{}$	t	7	J	r.	17	1	1,	1	C.	73	ū	и	1	1	١.	,		D	- 11	чu	ш	11	11	1	-

			Продол	жение	е табл	іицы	исход	ных д	данных	к к	задани	ію ТК	T-23					
	Тип передат. механизма	-	-						для	всех	вариан	нтов Т	¬ип 2					
7	Частота вра-							для	всех	вари	антов	$n_{AB} = 7$	'25 об/г	НИН				
эние	щения двига- теля	пдв	об/мин	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
(Приложение	Частота вращ. звена 1	n ₁	об/мин	150	155	160	165	170	175	180	177	172	167	162	157	152	155	160
	Модуль зубь- ев колес про- фил. пары	m _{I,II}	ММ	10	8	10	8	12	10	8	10	8	10	12	8	10	10	8
мех.	Числа зубьев	Zı	-	12	12	12	12	12	15	15	15	16	16	17	14	14	14	14
HbĬ	профил. пары	Z _{II}	-	12	13	14	15	16	15	16	18	16	17	18	14	15	16	17
¥	Коэф. смещ.	Χı	-	0,38	0,47	0,3	0,53	0,43	0,45	0,58	0,44	0,45	0,58	0,54	0,58	0,44	0,45	0,64
Передаточ	исход. конту- ра	Χ _{II}	-	0,38	0,23	0,5	0,22	0,34	0,45	0,28	0,44	0,45	0,28	0,54	0,28	0,44	0,45	0,29
Пер	Параметры исход. конту- ра	-	-						a=20	o h	$a_a^* = 1,0$	c*=	0,25					





				Ta	блица	исході	ных да	нных	к зад	анию	TKT 24	ļ						
<u>.</u>	Параметры	Обоз	Ед. изм.				Ba	рианты	числ	ОВЫХ	значени	йк	заданин	о ТКТ	24			
Mex.				1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
	Частота враще- ния звена 1	n ₁	об/мин	200	210	220	230	240	250	260	270	260	250	240	230	220	210	200
7: J		l_{AB}	MM	60	65	70	75	80	85	90	95	100	105	110	115	120	100	110
, p		l _{CB}	MM	240	260	280	300	320	340	360	380	400	420	440	460	480	390	430
ие 1	-	l_{CD}	MM	240	260	280	300	320	340	360	380	400	420	440	460	480	390	430
енп	Длины звеньев и координаты	$l_{ m DE}$	MM	330	358	386	412	440	468	496	522	550	578	606	632	660	540	600
Ĭ0,	неподвижных	l_{EF}	MM	270	292	316	338	360	382	406	428	450	472	496	518	540	440	490
(приложение 1, рис.4)	точек	L_1	ММ	72	78	84	90	96	102	108	114	120	126	132	138	144	110	128
3M		L_2	MM	84	92	98	106	112	120	126	134	140	148	154	162	168	136	150
механизм		L_3	MM	180	196	270	226	240	256	270	286	300	316	330	346	360	294	326
еха		m ₁	КГ	6,0	6,5	7,0	7,5	8,0	8,5	9,0	9,5	10,0	10,5	11,0	11,5	12,0	11,0	12,0
		m_2	КГ	24	26	28	30	32	34	36	38	40	42	44	46	48	40	46
PIŬ	Массы	m ₃	КГ	30	33	35	38	40	42	45	47	50	52	55	57	60	66	60
ЖH	звеньев	m ₄	КГ	21	23	24	26	28	30	32	34	36	38	40	42	44	41	45
Ча		m ₅	КГ	42	45	49	52	56	59	63	67	70	74	77	81	84	76	82
bы	Моменты	$J_{S2}=J_{S4}$	кгм ²	0,14	0,17	0,19	0,22	0,25	0,27	0,30	0,32	0,35	0,37	0,40	0,43	0,46	0,39	0,45
10-	инерции звеньев	J_{S3}	кгм ²	0,32	0,42	0,52	0,62	0,72	0,82	0,91	0,99	1,07	1,16	1,22	1,33	1,40	1,21	1,29
Шарнирно-рычажный	Сила сопрот.	Pc	Н	900	975	1000	1020	1060	1100	1120	1150	1180	1240	1250	1200	1230	1180	1160



			Про	должен	ие таб	лицы	исходн	ых даг	нных	к зада	нию ′	ГКТ 24					
Параметры	Обоз	Ед. изм.					Вариан	ты чи	словых	значе	ений к	задаг	нию Т	КТ 24			
			16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
Частота враще- ния звена 1	n ₁	об/мин	290	280	270	260	255	265	275	285	295	300	290	280	270	260	250
	l_{AB}	MM	50	56	64	68	72	78	82	86	92	96	102	106	112	116	118
	l_{CB}	MM	200	224	256	272	288	312	328	344	368	384	408	424	448	464	472
	l_{CD}	MM	200	224	256	272	288	312	328	344	368	384	408	424	448	464	472
Длины звеньев	$l_{ m DE}$	ММ	275	308	352	374	396	430	452	474	506	528	560	584	616	638	650
и координаты . неподвижных	l_{EF}	ММ	225	252	288	306	324	350	370	388	414	432	460	478	504	522	530
гочек	L_1	MM	60	68	76	82	86	94	98	104	110	116	122	128	134	140	142
	L_2	MM	70	78	90	96	100	110	115	128	130	134	142	148	156	162	165
	L ₃	MM	150	168	192	204	216	234	246	258	276	288	306	318	336	348	354
	m ₁	кг	5,0	5,6	6,4	6,8	7,2	7,8	8,2	8,6	9,2	9,6	10,2	10,6	11,2	11,6	11,8
	m 2	КГ	20	22	26	27	29	31	33	34	37	38	41	43	44	45	48
Массы	m 3	КГ	25	23	32	34	36	39	41	43	46	48	51	53	56	58	59
звеньев	m 4	КГ	17,5	19	22	24	25	27	29	30	32	34	36	37	39	41	42
	m 5	кг	35	39	45	48	50	55	57	60	64	67	71	74	78	81	83
Моменты	J_{S2}	кгм ²	0,12	0,13	0,16	0,18	0,21	0,24	0,26	0,28	0,31	0,34	0,36	0,38	0,42	0,48	0,51
инерции звеньев	J _{S3} =J _{S4}	кгм ²	0,36	0,40	0,48	0,58	0,68	0,78	0,88	0,94	0,98	1,02	1,12	1,18	1,30	1,36	1,38
Сила сопрот.	Pc	Н	950	980	1020	1030	1050	1070	1110	1140	1160	1190	1250	1270	1290	1310	1340



			Пр	одолжен	ие та	блицы	исходн	іых да	нных	к зад	анию	TKT 24						
x.	Параметры	Обоз	Ед. изм.				Ba	рианть	і числ	овых	значени	ій к	заданин	о ТКТ	Г 24			
Mex.	параметры	0003		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
	Тип кулач. ме- хан.	-	-		1		•	дл	я всех	вариа	нтов Т	`ип 2, γ	min = 6	50 ⁰				
Кулачковый мех. (Приложение 1)	Частота враще- ния кулачка	n _k	об/мин	200	210	220	230	240	250	260	270	260	250	240	230	220	210	200
Вы	Фазовые	φу	град	120	110	110	120	100	110	120	100	100	110	120	120	110	100	120
ачко	углы кулачка	Фд	град	90	80	70	100	70	90	70	90	80	100	90	80	70	80	90
Kyn (II,		Фв	град	110	120	100	110	120	110	120	110	110	120	110	100	100	120	110
	Ход толкателя	Н	MM	35	40	45	30	40	50	35	36	38	42	46	48	50	45	40
	Параметры	Обоз	Ед. изм.															
			7131-11	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
-иdЦ)	Тип кулач. механ.	-	-					для	всех	вариа	нтов -	Гип 2, ј	√ _{min} =	60 ⁰				
Кулачковый мех. (Пр ложение 1)	Частота вращения кулачка	n _k	об/мин	290	280	270	260	255	265	275	285	295	300	290	280	270	260	250
Ž Ž Ž Z Z	Фазовые	Фу	град	100	110	120	100	120	100	120	100	110	100	120	90	120	100	120
086 0%(углы кулачка	Фд	град	90	90	60	80	70	80	40	60	50	70	60	90	90	80	50
a4K		Фв	град	110	100	120	100	110	120	120	100	120	120	120	120	110	100	110
Кул	Ход толка- теля	Н	ММ	50	42	44	46	48	40	54	56	58	60	45	47	49	51	55



			Продол	жение	е табл	іицы	исход	ных д	данных	к к	задани	ıю ТК	T-24					
	Тип передат. механизма	-	-						для	всех	вариан	нтов Т	⁻ип 3					
1e 1)	Частота вра- щения двига-	n _{дв}	об/мин															
1 1	теля			1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
(Приложение	Частота вращ. звена 1	n ₁	об/мин	200	210	220	230	240	250	260	270	260	250	240	230	220	210	200
_	Модуль зубь- ев колес про- фил. пары	m _{I,II}	ММ	10	12	10	8	10	12	8	10	8	12	10	12	10	8	10
мех.	Числа зубьев	Zı	-	14	14	13	13	15	15	15	15	14	14	14	14	13	13	13
ЫŘ	профил. пары	Z _{II}	-	17	16	15	14	18	17	16	15	17	16	15	14	13	15	14
¥0	Коэф. смещ.	Χı	-	0,44	0,58	0,43	0,3	0,48	0,64	0,58	0,45	0,34	0,44	0,45	0,58	0,38	0,53	0,3
Передаточный	исход. конту- ра	Χ _{II}	-	0,44	0,28	0,34	0,5	0,46	0,29	0,28	0,45	0,64	0,44	0,45	0,28	0,38	0,22	0,3
Пер	Параметры исход. конту- ра	-	-						a=20) ⁰ h	$a_a^* = 1,0$	c*=	0,25					



															TKT-24	
№ Варианта		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
Число зубьев колес	$\mathbf{Z}_{\mathbf{I}}$	12	12	13	13	14	14	16	15	16	16	17	17	15	15	15
	ZII	36	42	28	30	26	32	17	27	18	24	20	22	15	16	17
Коэф.смещения инструмента	XI	0,31	0,8	0,56	0,23	0,71	0,65	0,52	0,77	0,5	0,62	0,73	0,42	0,45	0,58	0,34
	Хп	1,13	0,28	0,53	1,04	0,28	0,57	0,47	0,36	0,5	0,6	0,25	0,78	0,45	0,28	0,64
Модуль зацепле- ния	m, I,II _{мм}	6	6	6,5	6,5	7	7	6,5	7,5	8	8	8,5	8,5	10	8	12
№ Варианта		16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
Число зубьев ко-	Zı	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17	17	16	17	16
лес	$\mathbf{Z}_{\mathbf{II}}$	36	42	28	30	26	32	25	27	18	24	20	22	17	18	18
Коэф.смещения	XI	0,31	0,8	0,55	0,23	0,71	0,63	0,24	0,77	0,50	0,62	0,73	0,42	0,48	0,54	0,34
	XII	1,13	0,25	0,53	1,04	0,28	0,57	1	0,36	0,5	0,6	0,75	0,75	0,46	0,54	0,64
Модуль зацепле- ния	m I,II, _{мм}	9	9	9	9	10	10	10	10	9	9	9	9	10	10	0,29



					Табл	ица и	сходны	х дані	ных к	задан	ию А	ТК-21						
:	Параметры	Обоз.	Ед.]	Вариан	ты чи	словых	знач	ений і	с зада	нию А	АТК-21			
14164			изм.	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
f 2	Частота вращения звена 1	n ₁	мин ⁻ 1	410	415	420	425	430	435	440	445	450	455	460	465	470	475	480
		l_{AB}	MM	154	152	150	140	124	142	148	136	138	130	135	142	140	150	152
	Длины звеньев	$l_{ m AC}$	MM	500	495	490	485	480	475	470	465	460	480	485	490	495	500	480
	и координаты	$l_{ m CN}$	MM	704	697	690	675	654	667	668	651	648	660	670	682	685	700	682
1	неподвижных	l_{CD}	MM	246	240	242	248	280	284	270	272	274	282	250	260	262	264	244
	точек	У	MM	296	290	292	298	330	334	320	322	324	332	300	310	312	314	294
}		$l_{ m ND}$	MM	950	937	932	923	1034	1142	938	1116	1108	1140	1155	1172	1180	1200	1162
1c.6)		$l_{ m DS3}$	MM								0,5 ·	$l_{ m ND}$						
рис.6)		\mathbf{m}_1	КГ	0,2	0,18	0,18	0,17	0,15	0,17	0,18	0,17	0,17	0,16	0,16	0,18	0,17	0,18	0,19
		m_2	КГ						,	для вс		иантов	$m_2 = 0$					
	Массы	m ₃	КГ	9,5	9,4	9,3	9,2	10,3	11,4	9,4	11,2	11,0	11,4	11,5	11,7	11,8	12,0	11,6
	звеньев	m ₄	КГ						, ,	ля все		иантов	$m_4 = 0$					
ā		m ₅	КГ	28,5	28,2	27,9	27,6	30,9	34,2	28,2	33,6	33,0	34,2	34,5	35,1	35,4	36,0	34,8
napad-padadadadadadadadadadadadadadadadad	Момент инер- ции звеньев	J_{S3}	кгм ²	0,85	0,94	0,86	0,87	0,90	0,91	0,92	0,93	0,86	0,87	0,91	0,95	0,86	0,87	0,82
•	Сила сопротив- ления	Pc	Н	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2020	2030	1800	1880	1910	1930	1940	1870



				Продо	лжение	таблиць	ы исхо	дных ,	данных	к за	данию	ATK-2	1					
. x	Параметры	Обоз.	Ед. изм.				Ва	арианть	и числ	овых	значени	йкз	аданию	АТК-	21			
Mex.				16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
e 1,	Частота вращения звена 1	n ₁	мин ⁻¹	500	495	485	490	470	475	480	465	460	455	450	445	440	430	420
НИ		l_{AB}	MM	151	153	155	147	149	150	148	146	144	147	149	138	136	140	142
0.0KG	Длины звеньев и	$l_{ m AC}$	MM	496	486	472	490	492	496	488	485	474	482	496	500	498	495	486
ИЛ	координаты не-	$l_{ m CN}$	MM	647	639	627	637	641	646	636	631	618	649	645	638	634	635	628
(приложение	подвижных точек	l_{CD}	MM	240	242	246	248	250	260	264	266	270	272	278	280	250	254	262
3М		У	MM	290	292	296	298	300	310	314	316	320	322	328	330	300	304	312
механизм 1c.6)		$l_{ m ND}$	MM	887	881	873	885	891	906	900	899	888	921	923	918	884	889	890
exa (9:		$l_{ m DS3}$	MM								$0.5 \cdot l_{ m ND}$							
		m ₁	КГ	0,21	0,22	0,20	0,18	0,23	0,24	0,19	0,21	0,25	0,23	0,24	0,22	0,21	0,20	0,18
Mail		m ₂	КГ		T			ı	для			тов т			1	1		
X.	Массы	m 3	КГ	10,0	10,2	10,4	10,6	10,8	11,0	11,2	10,5	10,3	10,7	10,9	10,0	10,6	10,7	11,2
148	звеньев	<u>m</u> 4	КГ	20.0	20.2	20.4	27.0	27.6	для	всех	вариан		$_{4} = 0$	22.1	22.5	22.0	22.2	22.7
-pe	7.5	<u>m</u> 5	КГ	28,0	28,2	28,4	27,8	27,6	27,7	30,0	30,6	30,8	30,4	32,1	32,5	33,0	33,2	32,7
юнді	Момент инерции звеньев	J_{S3}	кгм ²	0,80	0,81	0,84	0,86	0,85	0,90	0,91	0,85	0,86	0,87	0,90	0,83	0,82	0,86	0,84
Шарнирно-рычажный р	Сила сопротив- ления	Pc	Н	1710	1730	1750	1770	1800	1820	1830	1840	1900	1910	1920	1930	1940	1950	1990



															ATK-21	
№ Варианта		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
Число зубьев колес	$\mathbf{Z}_{\mathbf{I}}$	14	14	13	13	15	15	15	15	14	14	14	14	13	13	13
	ZII	17	16	13	14	18	17	16	15	17	16	15	14	13	15	14
Коэф.смещения исходного контура	Xı	0,44	0,58	0,43	0,43	0,48	0,64	0,58	0,45	0,34	0,44	0,45	0,58	0,38	0,53	0,3
	XII	0,44	0,28	0,34	0,5	0,46	0,29	0,28	0,45	0,64	0,44	0,45	0,28	0,38	0,22	0,5
Модуль зацепле- ния	m, I,II _{мм}	10	12	10	8	10	12	8	10	8	12	10	12	10	8	10
W B	Ι		1.5								105		1 05			
№ Варианта		16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
Число зубьев ко-	$\mathbf{Z}_{\mathbf{I}}$	18	18	18	15	15	15	15	15	15	12	12	12	12	12	12
лес	ZII	18	18	18	18	18	18	15	15	15	15	15	15	12	13	12
Коэф.смещения	XI	0,54	0,72	0,54	0,48	0,64	0,34	0,44	0,58	0,45	0,43	0,53	0,3	0,36	0,47	0,38
	XII	0,54	0,34	0,54	0,46	0,29	0,64	0,44	0,28	0,45	0,34	0,22	0,5	0,36	0,23	0,38
Модуль зацепле- ния	m I,II, _{мм}	10	12	8	12	10	12	8	10	12	10	12	10	12	8	10



		Прод	олжение	табл	ицы	исход	кин	данны	ых к	зада	нию	ATK-	21					
×	Параметры	Обоз.	Ед. изм.			F	Вариан	ты ч	нислов	вых з	вначен	ий к	зада	анию	ATK-	21		
Mex				1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
) 5																		
нковый ех.	Фазовые	φу	град	110	110	120	105	115	125	100	110	120	105	115	125	130	120	110
ичко	углы кулачка	Фд	град	90	90	60	80	100	100	100	90	80	110	100	80	80	90	90
Кулач	Kysia ika	Фв	град	110	100	120	105	120	120	90	120	120	100	115	130	120	115	120
$oldsymbol{ar{\lambda}}$	Ход толкателя	Н	MM	40	38	42	44	46	45	35	30	32	36	34	42	40	44	48

×	Парамет- ры	Обоз	Ед. изм.					Вари	анты	числов	ых зна	ачений	к А	ГК-21				
Mex	pbi		H3M1.	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
мех.	Тип ку- лач. ме- хан.	-	-						Для	всех	вариан	тов Т	ип 1					
ый	Фазовые	φу	град	120	110	100	120	140	130	100	96	110	100	130	130	100	120	120
чковый Рис. 5	углы	Фд	град	80	120	90	70	100	90	100	100	100	140	120	110	120	120	90
[a4]	кулачка	φв	град	110	120	120	120	120	110	140	130	140	110	110	100	120	120	100
Кула	Ход тол- кателя	Н	MM	42	38	30	40	42	44	36	38	40	44	41	43	45	37	39



					Табли	ца ис	ходны	х дан	ных	к задани	ю АТК	:-22					
Параметры	Обоз.	Ед. изм.						Вариа	нты ч	числовых	значен	ий к	заданию	ATK	-22		
		113.114	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
Частота вра- щения звена 1	n ₁	мин ⁻¹	500	510	495	485	475	465	455	460	465	470	490	495	500	510	505
	l_{AB}	MM	136	138	142	140	144	146	126	128	130	132	135	133	136	142	140
	$l_{ m AC}$	MM	484	490	486	488	492	485	472	480	486	494	498	496	500	490	492
Длины звеньев	$l_{ m CN}$	MM	670	678	676	678	686	681	648	658	666	676	683	679	686	680	682
и координаты	l_{CD}	MM	230	240	235	238	242	246	250	252	254	256	258	240	242	236	238
неподвиж ных точек	У	мм	350	348	346	342	345	340	335	330	332	334	333	330	336	332	334
	$l_{ m ND}$	MM	900	918	911	916	928	927	898	910	920	932	941	919	928	916	920
	$l_{ m DS3}$	MM									$0.5 \cdot l_{ m N}$	ID					
	$l_{ m ED}$	MM	310	302	304	306	310	304	290	292	294	298	296	292	290	295	300
	$l_{ m DS4}$	MM			1	1	1	1			$0,5 \cdot l_{\rm E}$		T				
	\mathbf{m}_1	КГ	0,25	0,19	0,18	0,20	0,21	0,22	0,26	0,28	0,30	0,18	0,25	0,27	0,19	0,32	0,34
	m ₂	КГ		1	1	1	1	1		для все		нтов п	$n_2 = 0$				
Массы	m 3	КГ	9,0	9,2	9,1	9,2	9,3	9,3	9,0	9,1	9,2	9,3	9,4	9,2	9,3	9,2	9,2
звеньев	m4	КГ	3,1	3,0	3,0	3,1	3,1	3,0	2,9	2,9	3,0	3,2	3,1	3,0	3,1	2,9	3,0
	m ₅	КГ	27,0	27,6	27,3	27,5	27,9	27,8	27,0	27,3	27,6	27,9	28,2	27,6	27,9	28,0	28,4
Моменты инерции звень-	J_{S3}	кгм ²	0,85	0,84	0,86	0,82	0,81	0,90	0,91	0,90	0,85	0,87	0,88	0,82	0,81	0,84	0,83
ев	J_{S4}	кгм ²	0,03	0,04	0,03 5	0,04 1	0,04	0,03	0,03 6	0,044	0,048	0,05	0,045	0,04	0,042	0,03 8	0,046
Сила сопро-	Pc	H	200	195	190	192	210	212	208	2040	2060	210	2150	220	2180	216	2210
тивле			0	0	0	0	0	0	0			0		0		0	
ния																	



Продолжение таблицы исходных данных к заданию АТК-22

	Параметры	Обоз.	Ед.		гродол		Tauli				ппых к исловых	задания			ATK.	.2.2.		
×.	параметры	0003.	изм.						Барна	iii bi	псловых	Jiia iciii	an K	заданню	71111			
Mex.			113.11	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
(7.	Частота вра- щения звена 1	n ₁	мин ⁻¹	400	410	420	430	440	450	460	470	480	490	505	515	475	480	510
рис.7)		$l_{ m AB}$	MM	154	148	150	152	146	142	140	144	138	136	139	140	130	135	132
l, p		$l_{ m AC}$	MM	500	480	490	496	470	474	476	478	460	470	485	480	490	492	494
1e]	Длины звеньев	$l_{ m CN}$	MM	704	678	690	698	666	660	676	672	648	656	674	670	670	677	676
сени	и координаты	$l_{ m CD}$	MM	246	250	252	254	240	242	238	245	254	256	255	260	265	262	264
(приложение	неподвижных точек	У	MM	346	350	348	352	338	334	330	335	340	342	344	340	330	335	332
lpu		$l_{ m ND}$	MM	950	928	942	952	906	902	914	917	902	912	929	930	935	939	940
		l_{DS3}	MM									$0.5 \cdot l_{ m N}$						
ИЗЛ		$l_{ m ED}$	MM	300	310	305	308	312	306	302	296	290	292	294	295	288	284	290
ан		$l_{ m DS4}$	MM									$0.5 \cdot l_{\rm E}$						
механизм		\mathbf{m}_1	КГ	0,30	0,28	0,27	0,26	0,20	0,18	0,19	0,26	0,28	0,32	0,30	0,31	0,25	0,28	0,27
		\mathbf{m}_2	КГ		1		1			1	для все		нтов п				_	
HPI	Массы	m 3	КГ	9,5	9,3	9,4	9,5	9,1	9,0	9,1	9,2	9,0	9,1	9,3	9,3	9,4	9,4	9,5
a X	звеньев	m4	КГ	3,0	3,1	3,1	3,2	3,1	3,0	3,0	2,9	2,9	3,0	2,9	2,8	2,8	2,9	2,9
119		m 5	КГ	28,5	27,9	28,2	28,5	27,3	27,0	27,3	27,6	27,0	27,3	27,9	28,0	28,2	28,1	28,5
Id-0	Моменты	J_{S3}	кгм ²	0,90	0,92	0,88	0,87	0,85	0,84	0,82	0,81	0,80	0,84	0,91	0,94	0,93	0,86	0,84
Шарнирно-рычажный	инерции звень- ев	J_{S4}	кгм ²	0,03	0,03 4	0,03 6	0,04	0,03	0,03	0,03 5	0,04	0,042	0,04 4	0,046	0,048	0,05	0,049	0,047
 Iap	Сила сопро-	Pc	H	220	210	215	213	206	209	200	2010	1900	192	1940	1960	1980	2010	2030
	тивле			0	0	0	0	0	0	0			0					
	ния																	



															АТК-22	_
№ Варианта		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
Число зубьев колес	$\mathbf{Z}_{\mathbf{I}}$	18	13	14	14	15	15	16	16	17	17	18	18	13	13	14
	ZII	27	25	26	28	20	23	27	24	21	29	30	27	20	25	26
Коэф.смещения исходного контура	Xı	0,63	0,65	0,23	0,75	0,52	0,4	0,61	0,4	0,75	0,4	0,9	0,63	0,5	0,65	0,23
	Хп	0,75	0,3	0,9	0,31	0,5	0,75	0,63	0,81	0,35	0,94	0,38	0,75	0,4	0,3	0,9
Модуль зацепления	т, І,П _{мм}	9	7	7,5	7,5	8	8	8,5	8,5	9	9	10	10	8	8	8
№ Варианта		16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
Число зубьев колес	$\mathbf{Z}_{\mathbf{I}}$	14	15	15	16	16	17	17	18	14	14	15	13	15	16	14
•	ZII	28	26	23	27	24	21	29	30	17	14	15	18	18	17	15
Коэф.смещения	XI	0,75	0,52	0,4	0,61	0,4	0,75	0,4	0,9	0,45	0,34	0,45	0,48	0,64	0,78	0,45
	XII	0,31	0,5	0,75	0,6	0,81	0,55	0,94	0,38	0,64	0,45	0,45	0,4	0,28	0,75	0,45
Модуль зацепления	m I,II, _{MM}	8	7	7	7	7	9	9	9	8	8	12	9	10	8	10

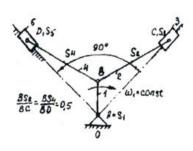


							I	АТК-22										
5:3	Параметры	Обоз	Ед. изм.					Исходні	ые данн	ые к си	нтезу к	улачко	вого ме	ханизма	1			
х. Рис.				1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
й ме	Фазовые	фу	град	120	100	120	140	100	110	120	100	100	120	100	100	120	100	100
КОВЫЙ	углы	Фд	град	40	60	60	20	70	50	60	80	90	100	70	100	50	90	80
	кулачка	Фв	град	120	120	100	120	100	110	120	100	110	100	120	100	120	100	120
Кулач	Ход толкате- ля	Н	MM	35	38	40	42	44	36	39	41	45	43	30	32	34	36	42

	Параметры	Обоз	Ед. изм.															
й мех.				16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
ковый	Фазовые	Фу	град	100	110	120	110	120	100	100	110	120	100	110	120	100	120	120
5	углы	Фд	град	20	30	40	30	20	20	90	80	60	50	90	60	80	20	40
Кула	кулачка	Фв	град	100	110	120	120	100	120	100	110	120	100	120	120	120	120	80
_	Ход толкателя	Н	MM	35	30	32	36	40	42	44	31	35	37	40	42	44	30	38



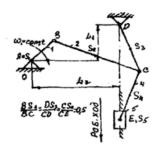
ПРИЛОЖЕНИЕ 1



5 0,55 4 54 90° 1=S1 Wy-const S2 C,S3

Рис. 1 Схема механизма компрессора (Т-21)

Рис. 2 Схема механизма компрессора (Т-22)



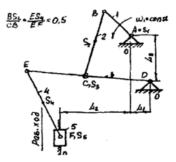


Рис. 3 Схема механизма чеканочного пресса

Рис. 4 Схема механизма пресса



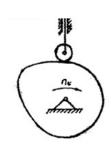


Рис.5 Схема кулачкового механизма

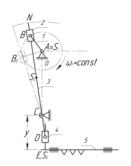


Рис.6 Схема механизма рядковой жатки (К-1)

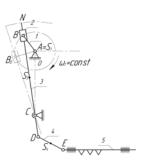


Рис.7 Схема механизма валковой жатки (К-2)



ЛИТЕРАТУРА

- 1. Кочетов В.А., Савенков М.В. и др. Динамический синтез кулачковых механизмов. Методические указания. ДГТУ. Ростов н/Д, 2006.
- 2. Кочетов В.А. Кинематический и силовой анализ механизмов. Методические указания. ДГТУ. Ростов н/Д, 2006.
- 3. Мочалов В.А., Савенков В.А., Кочетов В.А. Синтез и анализ передаточного механизма. ДГТУ. Ростов н/Д, 2006.
- 4. Полушкин О.А., Цандеков В.С., Полушкин О.О. Комплексный анализ шарнирно-рычажного механизма-ДГТУ. Ростов н/Д, 2007.