

ДОНСКОЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ УПРАВЛЕНИЕ ЦИФРОВЫХ ОБРАЗОВАТЕЛЬНЫХ ТЕХНОЛОГИЙ

Кафедра «Теоретическая и прикладная механика»

## Сборник заданий по производственной практике

по дисциплине

### «Производственная практика»

Автор Мордвинкин В.А.





#### **Аннотация**

«Сборник заданий по производственной практике» предназначен для студентов очной формы обучения направления <u>15.03.03</u> Прикладная механика.

#### **Авторы**

к.т.н., доцент каф. «ТиПМ» Мордвинкин В.А..







#### Оглавление

Цели производственной практике <b>Ошибка!</b>	Закладка	не
определена.		
Задания по производственной практике		4
Пример отчёта по по производственной практи	ике	9
Список литературы		17



#### **ЦЕЛИ ПРОИЗВОДСТВЕННОЙ ПРАКТИКИ**

Задания по производственной практике позволяют на основе уравнений статики исследовать изменение величины реакций связи нагруженной балки в зависимости от параметров нагрузки. Для одного из вариантов нагрузки, строятся эпюры поперечной силы и изгибающего момента балки, для профиля стального двутавра из таблиц определяется  $\mathbb{N}_2$  сечения. Все расчёты производятся в вычислительном пакете MAPL.

#### Задания по производственной практике

При прохождении производственной практики студент производит решение ряда задач из курса «Теоретическая механика» (раздел «Статика») и курса «Сопротивление материалов», для чего выполняет следующие задания с использованием вычислительного комплекса MAPLe.

#### Задание № 1

- 1. Определить неизвестные реакции связей, исходя из уравнения равновесия балки.
- 2. Исследовать изменение величины неизвестных реакций при варьировании угла  $\alpha$  (0° $\leq \alpha \leq 180^{\circ}$ ).
- 3. Результаты найденных неизвестных реакции представить в виде графиков.
- 4. По результатам вычислений определить максимальные и минимальные значения неизвестных реакций.



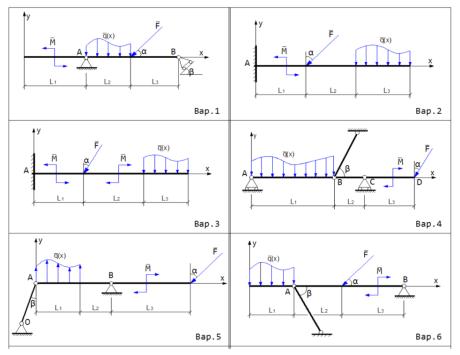
#### Задание № 2

1.Для значения угла  $\alpha$ , соответствующего вертикальному положению силы F, и соответствующих значений неизвестных реакций, произвести построения эпюр поперечной силы  $Q_Y$  и изгибающего момента  $M_X$ . Все расчеты проводятся без учета продольной нагрузки балки.

 $2. \mbox{По}$  заданной величине допустимых напряжений и найденного из эпюры значения  $M_{X(MAX)}$ , по таблицам определить номер сечения двутавра.

Варианты заданий №1 и №2 определяются по таблицам 1 и 2

Таблица 1 — Схема нагруженной балки





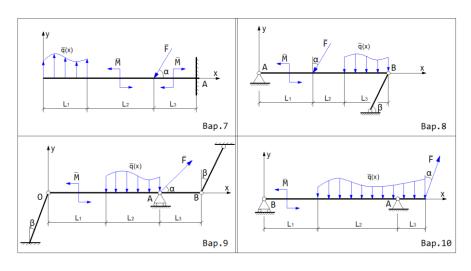


Таблица 2— Размеры балки. Величины сил, моментов и распределённой нагрузки

No	L <sub>1</sub> ,	L <sub>2</sub> ,	L <sub>3</sub> ,	β	F, кH	М, кН∙м	q(x), кН/м
1	1	3	4	30	15	30	$x^2 \cdot \cos 2(x+5)$
2	2	1	5	45	7	60	$2\cos(x+1)\cdot\sin(2-x)$
3	3	2	5	60	13	90	$\sqrt{x} \cdot e^{\cos 2x}$
4	4	1	3	30	10	40	$e^x \cdot \left  \ln 6x^2 \right $
5	5	3	4	45	5	100	$\sin(10-x)$
6	5	2	1	60	12	50	$x \cdot tg\sqrt{10-x}$
7	3	3	2	60	8	8	$2\sin x \cos 14x$
8	4	5	4	30	11	110	$3e^{-x} \cdot \sin x$



#### Управление цифровых образовательных технологий

#### Производственная практика

9	5	3	3	45	9	70	$e^{-2x}\sin\sqrt{\frac{2x+1}{2}}$
10	2	2	1	60	6	120	$\cos(\sin 2x)$

#### Пример выполнения задания



# МИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ «ДОНСКОЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ»

(ДГТУ)

Факультет «Агропромышленный»

Кафедра «Теоретическая и прикладная механика»

#### ОТЧЕТ

		<u>етрова В.П.</u> И.О. студента)
	группы АПМ11	
	по направления 15.03.03 — «Прикладная меха	ника»
	Период прохождения практики с «2» августа Приказ № от «30» апреля 2018г.	2018 г. по «15_» августа 2018 г.
	Место практики _ДГТУ, Кафедра «Теоретиче (название организа	
	Студент (подпись)	(расшифровка подписи)
-	оводитель практики доцент кафедры ретическая и прикладная механика»	В.А.Мордвинкин (подпись)

Ростов-на-Дону 2018\_ г.



#### ДГТУ

# Индивидуальное задание на прохождение производственной практики на кафедре «Теоретическая и прикладная механи-ка» ДГТУ.

#### Студенту Петрову В.П.. группы АПМ-21

На базе языка программирования «Марle» провести решение ряда задач из курса «Теоретическая механика» - раздела «Статика» и курса «Сопротивление материалов» выполнить следующие задания:

#### Задание №1

- 1.Определить неизвестные реакции связей, исходя из уравнения равновесия балки.
- 2.Исследовать изменение величины неизвестных реакций при варьировании угла  $\alpha \ (0^0 \le \alpha \le 180^0)$ .
- 3. Результаты найденных неизвестных реакции представить в виде графиков.
- 4.По результатам вычислений определить максимальные и минимальные значения неизвестных реакций.

Решение системы производится для следующих значений:

F=5kH; M=4 kH·m; q=3sin(2(x-1)) kH/m; L<sub>1</sub>=2m; L<sub>2</sub>=4m; L<sub>3</sub>=1m.



#### Схема нагружения:

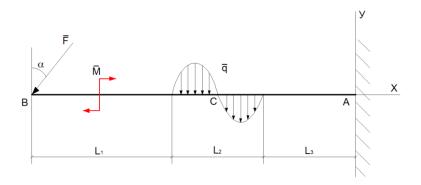


Рис.1

2. Составим уравнения равновесия для определения X<sub>A</sub>, Y<sub>A</sub>, M<sub>R</sub>.

$$\begin{cases} \sum F_{i}(x) = -F \sin \alpha + X_{A} = 0 \\ \sum F_{i}(y) = -F \cos \alpha - Q + Y_{A} = 0 \\ \sum M_{B}(\overline{F}_{i}) = -M + M_{R} + Y_{A}(L1 + L2 + L3) - MQ = 0 \end{cases}$$

где

$$MQ = \int_{L_1}^{L_1+L_2} xq dx = \int_{L_1}^{L_1+L_2} x \sin(2(x-1)) dx; Q = \int_{L_1}^{L_1+L_2} 3\sin(2(x-1)) dx$$

3. Полученную систему уравнений решим численно с применением пакета программирования "Maple". Выделенные в программе строки необходимо заменить на значения вашего варианта

> F:=5:M:=4:L1:=2:L2:=4:L3:=1: Q:=int(3\*sin(2\*(x-1)),x=L1..(L1+L2)): MQ:=int(x\*3\*sin(2\*(x-1)),x=L1..(L1+L2)): Xc:=MQ/Q:MQ1:=Q\*(L1+L2+L3-Xc):



```
x1:=array(1..60):Alf1:=array(1..13):
ray(1..13):
for i to 13 do Alf[i]:=Pi/10*(i-1) end do:
for i to 13 do
eq:={Xa[i]-F*sin(Alf[i])=0, Ya[i]-Q-F*cos(Alf[i])=0, Mr[i]-i}
M-MQ+Ya[i](L1+L2+L3)=0:
EnvExplicit:=true:
a1:=fsolve(eq,{Xa[i],Ya[i],Mr[i]}):
assign(a1): Alf1[i]:=18*(i-1):
print(Xa[i],Ya[i],Mr[i],Alf1[i]):end do: for i to 13 do
Alf[i]:=Alf1[i] end do:
with(plots); graph1 := plot([[Alf[1], Xa[1]], [Alf[2], Xa[2]],
[Alf[3], Xa[3]], [Alf[4], Xa[4]], [Alf[5], Xa[5]], [Alf[6], Xa[6]],
[Alf[7], Xa[7]], [Alf[8], Xa[8]], [Alf[9], Xa[9]], [Alf[10],
Xa[10]], [Alf[11], Xa[11]], [Alf[12], Xa[12]], [Alf[13],
Xa[13]]], color = black, labels = ["Alf", "Reak(Alf)"], title =
"Zavisimost Xa Ya Mr ot Alf", legend = "Xa"); graph2 :=
plot([[Alf[1], Ya[1]], [Alf[2], Ya[2]], [Alf[3], Ya[3]], [Alf[4],
Ya[4]], [Alf[5], Ya[5]], [Alf[6], Ya[6]], [Alf[7], Ya[7]], [Alf[8],
Ya[8]], [Alf[9], Ya[9]], [Alf[10], Ya[10]], [Alf[11], Ya[11]],
[Alf[12], Ya[12]], [Alf[13], Ya[13]]], color = green, legend =
"Ya"); graph3 := plot([[Alf[1], Rb[1]], [Alf[2], Rb[2]],
[Alf[3], Rb[3]], [Alf[4], Rb[4]], [Alf[5], Rb[5]], [Alf[6],
Rb[6]], [Alf[7], Rb[7]], [Alf[8], Rb[8]], [Alf[9], Rb[9]],
[Alf[10], Rb[10]], [Alf[11], Rb[11]], [Alf[12], Rb[12]],
[Alf[13], Rb[13]]], color = red, legend = "Mr"); dis-
play([graph1, graph2, graph3])
```

Численные значения неизвестных реакций Xa, Ya, Mr в зависимости от угла α выводим на печать в виде таблицы

#### Таблицы1 Ха Ya Mr α

-0., 5.634387039, -36.21321434, 0 1.545084972, 5.389669621, -34.50019242, 18



2.938926262, 4.679472011, -29.52880916, 36
4.045084972, 3.573313300, -21.78569818, 54
4.755282582, 2.179472008, -12.02880914, 72
5., 0.6343870392, -1.213214349, 90
4.755282582, -0.9106979298, 9.602380434, 108
4.045084972, -2.304539222, 19.35926948, 126
2.938926262, -3.410697933, 27.10238046, 144
1.545084972, -4.120895543, 32.07376372, 162
-0., -4.365612961, 33.78678566, 180

# значения неизвестных реакций Xa, Ya,Mr в зависимости от угла $\alpha$ представленные в виде графиков

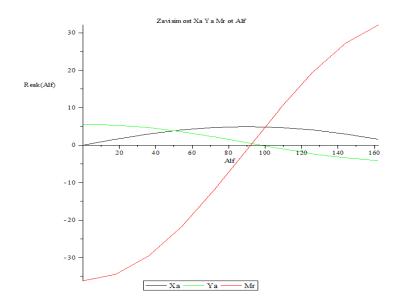


Рис.3



**Вывод:** из приведённых графиков изменения реакций связей  $X_A$ ,  $Y_A$ ,  $M_R$  видно изменения их значений при варьировании угла $\alpha$  от  $0^0$  до  $180^0$ , при этом минимальное значение  $X_A=0$  при $\alpha=0$ , а максимальное  $X_A=-5$ кН при  $\alpha=90^0$ , минимальное значение  $Y_A=0.17$ кН, при $\alpha=108^0$ , а максимальное  $Y_A=6.7$ кН, при  $\alpha=0^0$ , реактивный момент  $M_R$  сувеличением угла непрерывно растёт и достигает максимума  $M_{R(MAX)}=35.7$ кНм при  $\alpha=180^0$ 

#### Задание №2

- 1. Для значения угла  $\alpha$ , соответствующего вертикальному положению силы F, и соответствующих значений неизвестных реакций, произвести построе-ния эпюр поперечной силы QY и изгибающего момента MX. Все расчеты проводятся без учета продольной нагрузки балки.
- 2. По заданной величине допустимых напряжений и найденного из эпюры значения МХ(МАХ), по таблицам определить номер сечения двугавра.

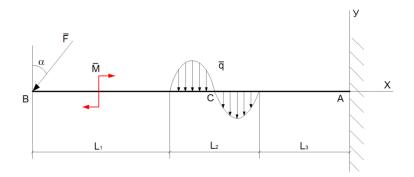
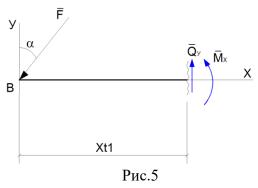


Рис.4



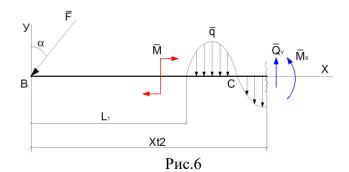
- 1) Вычислим значение поперечной силы Qy и изгибающего моментаМz по длине балки и построим их эпюры. Для этого рассмотрим балку по пролетам слева. Мысленно разделим балку на 3 участка.
- $1.\Pi$ ри расположении плоскости сечения на участке от 0 до  $L_1$



Уравнение эпюр Qy и Mz имеют вид Qy=-F\*cos(α); Mz=-F\*cos(α)\*Xt1,

где Xt1-текущее расстояние от начала балки слева до точки сечения.

 $2.\Pi$ ри расположении плоскости сечения на участке от  $L_1$  до  $L_1 + L_2$ 





Уравнение эпюр Qy и Mz имеют вид

Qy=-F\*cos(
$$\alpha$$
)-Q<sub>T</sub>;  
Mz=-F\*cos( $\alpha$ )\*Xt2+M-M<sub>T</sub>,  
FIGE  $M_T = \int_{L_1}^{X_{t2}} q(x)(Xt2-x)dx \ Q_T = \int_{L_1}^{X_{t2}} q(x)dx$ 

Xt2- текущее расстояние от начала балки слева до плоскости сечения.

**3.** При расположении плоскости сечения на участке  ${\rm or }L_1 + L_2 {\rm дo}L_1 + L_2 + L_3$ 

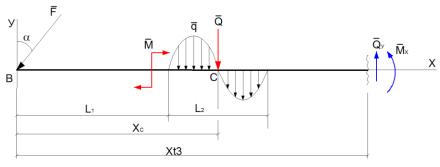


Рис.7

Уравнения эпнор Qy и Mz для 3-го участка

Qy=-
$$F*\cos\alpha$$
-Q,

$$Mz = -F*\cos\alpha*Xt3+M-Q*(Xt3-Xc)$$

,где 
$$Q = \int_{L_1}^{L_1+L_2} q(x) dx$$
,  $X_c = M_Q/Q$ 

2. Полученные уравнения для построения эпюрQу и Mz реализованы в виде продолжения программы, определяющей неизвестные реакции

#### restart:



```
Q:=int(3*sin(2*(x-1)),x=L1..(L1+L2)):
MQ:=int(x*3*sin(2*(x-1)),x=L1..(L1+L2)):
Xc:=MQ/Q:
Xa:=array(1..11):Ya:=array(1..11):Mr:=array(1..11):Alf:=ar
ray(1..11):x1:=array(1..60):Alf1:=array(1..11):
Oy1:=array(1..11):
Qy2:=array(1..11):Qy3:=array(1..11):Mx1:=array(1..11):
Mx2:=array(1..11): Mx3:=array(1..11):
for i to 11 do Alf[i]:=Pi/10*(i-1) end do:
for i to 11 do eq:=\{Xa[i]-F*sin(Alf[i])=0,
Ya[i]-Q-F*cos(Alf[i])=0, Mr[i]-
M+MQ+(L1+L2+L3)*F*cos(Alf[i])=0:
EnvExplicit:=true:
a1:=fsolve(eq,{Xa[i],Ya[i],Mr[i]}):
assign(a1): Alf1[i]:=18*(i-1):
print(Xa[i],Ya[i],Mr[i],Alf1[i]):end do: for i to 11 do
Alf[i]:=Alf1[i] end do:
with(plots):
graph1:=plot([[Alf[1],Xa[1]],[Alf[2],Xa[2]],[Alf[3],Xa[3]],[Al
f[4],Xa[4]],[Alf[5],Xa[5]],[Alf[6],Xa[6]],[Alf[7],Xa[7]],[Alf[8],
Xa[8]],[Alf[9],Xa[9]],[Alf[10],Xa[10]]],color=black,labels=["
Alf","Reak(Alf)"],title="Zavisimost Xa Ya Mr ot
Alf",legend="Xa"):
graph2:=plot([[Alf[1],Ya[1]],[Alf[2],Ya[2]],[Alf[3],Ya[3]],[Al
f[4],Ya[4]],[Alf[5],Ya[5]],[Alf[6],Ya[6]],[Alf[7],Ya[7]],
[Alf[8],Ya[8]],[Alf[9],Ya[9]],[Alf[10],Ya[10]]],color=green,le
gend="Ya"):
graph3:=plot([[Alf[1],Mr[1]],[Alf[2],Mr[2]],[Alf[3],Mr[3]],[
Alf[4],Mr[4]],[Alf[5],Mr[5]],[Alf[6],Mr[6]],[Alf[7],Mr[7]],[Al
f[8],Mr[8]],[Alf[9],Mr[9]],[Alf[10],Mr[10]]],color=red,legend
="Mr"): display([graph1,graph2,graph3]);
H1:=L1/10:H2:=L2/10:H3:=L3/10:
```



```
for i to 11 do Xt1:= H1*(i-1): Xt2:=L1+H2*(i-
1):Xt3:=(L1+L2)+H3*(i-1):
Ov1[i]:=-F*cos(0):
Qy2[i]:=-F*cos(0)-int(3*sin(2*(x-1)),x=L1..Xt2):
Qy3[i]:=-F*cos(0)-int(3*sin(2*(x-1)),x=L1..(L1+L2)):
Mx1[i]:=-F*cos(0)*Xt1:
Mx2[i]:=-F*cos(0)*Xt2+M+int(3*sin(2*(x-1))*(Xt2-
x),x=L1..Xt2):
Mx3[i]:=-F*cos(0)*Xt3+M-Q*(Xt3-Xc):end do:
for i to 11 do x1[i]:=H1*(i-1):end do:
for i from 12 to 22 do x1[i]:=L1+H2*(i-12):end do:
for i from 23 to 34 do x1[i]:=(L1+L2)+H3*(i-23):end do:
with(plots):
graph4:=plot([[x1[1],Ov1[1]],[x1[2],Ov1[2]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3]],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],[x1[3],Ov1[3],[x1[3],[x1[3],[x1[3],[x1[3],[x1[3],[x1[3],[x1[3],[x1[3],[x1[3],[x1[3
1[4],Qy1[4]],[x1[5],Qy1[5]],[x1[6],Qy1[6]],[x1[7],Qy1[7]],[x1[
8],Qy1[8]],[x1[9],Qy1[9]],[x1[10],Qy1[10]],[x1[11],Qy1[11]]],
axes=normal,color=red,title="EPURA
Qy",labels=["ed(dliny)","Qy(ed)"]):
graph5:=plot([[x1[12],Qv2[1]],[x1[13],Qv2[2]],[x1[14],Qv2[3
]],[x1[15],Qy2[4]],[x1[16],Qy2[5]],[x1[17],Qy2[6]],[x1[18],Qy
2[7]],[x1[19],Qy2[8]],[x1[20],Qy2[9]],[x1[21],Qy2[10]],[x1[22
],Qy2[11]]],axes=normal,color=red):
graph6:=plot([[x1[23],Qy3[1]],[x1[24],Qy3[2]],[x1[25],Qy3[3
]],[x1[26],Qy3[4]],[x1[27],Qy3[5]],[x1[28],Qy3[6]],[x1[29],Qy
3[7]],[x1[30],Qy3[8]],[x1[31],Qy3[9]],[x1[32],Qy3[10]],[x1[33
],Qy3[11]]],axes=normal,color=red):
graph10:=plot([[x1[1],0],[x1[1],Qy1[1]],[x1[2],Qy1[2]],[x1[2],
0],[x1[3],0],[x1[3],Qy1[3]],[x1[4],Qy1[4]],[x1[4],0],[x1[5],0],[x
1[5],Qy1[5]],[x1[6],Qy1[6]],[x1[6],0],[x1[7],0],[x1[7],Qy1[7]],
[x1[8],Qy1[8]],[x1[8],0],[x1[9],0],[x1[9],Qy1[9]],[x1[10],Qy1[
10]],[x1[10],0],[x1[11],0],[x1[11],Qv1[11]]],axes=normal,colo
r=red,title="EPURA Qy",labels=["ed(dliny)","Qy(ed)"]):
```



```
graph11:=plot([[x1[13],0],[x1[13],Qy2[2]],[x1[14],Qy2[3]],[x
1[14],0],[x1[15],0],[x1[15],Ov2[4]],[x1[16],Ov2[5]],[x1[16],0],
[x1[17],0],[x1[17],Qy2[6]],[x1[18],Qy2[7]],[x1[18],0],[x1[19],0
],[x1[19],Qy2[8]],[x1[20],Qy2[9]],[x1[20],0],[x1[21],0],[x1[21]
,Qy2[10]],[x1[22],Qy2[11]],[x1[22],0]]):
graph12:=plot([[x1[23],0],[x1[23],Qy3[2]],[x1[24],Qy3[3]],[x
1[24],0],[x1[25],0],[x1[25],Qy3[4]],[x1[26],Qy3[5]],[x1[26],0],
[x1[27],0],[x1[27],Ov3[6]],[x1[28],Ov3[7]],[x1[28],0],[x1[29],0
],[x1[29],Qy3[8]],[x1[30],Qy3[9]],[x1[30],0],[x1[31],0],[x1[31]
,Qy3[10]],[x1[32],Qy3[11]],[x1[32],0],[x1[33],0],[x1[33],Qy3[
11]]]):
display([graph4,graph5,graph6,graph10,graph11,graph12]);
graph7:=plot([[x1[1],Mx1[1]],[x1[2],Mx1[2]],[x1[3],Mx1[3]],[
x1[4],Mx1[4]],[x1[5],Mx1[5]],[x1[6],Mx1[6]],[x1[7],Mx1[7]],[
x1[8],Mx1[8]],[x1[9],Mx1[9]],[x1[10],Mx1[10]],[x1[11],Mx1[
11]]],axes=normal,color=red,title="EPURA
Mx",labels=["ed(dliny)","Mx(ed)"]):
graph8:=plot([[x1[12],Mx2[1]],[x1[13],Mx2[2]],[x1[14],Mx2[
3]],[x1[15],Mx2[4]],[x1[16],Mx2[5]],[x1[17],Mx2[6]],[x1[18],
Mx2[7]],[x1[19],Mx2[8]],[x1[20],Mx2[9]],[x1[21],Mx2[10]],[x
1[22],Mx2[11]]],axes=normal,color=red):
graph9:=plot([[x1[23],Mx3[1]],[x1[24],Mx3[2]],[x1[25],Mx3[
3]],[x1[26],Mx3[4]],[x1[27],Mx3[5]],[x1[28],Mx3[6]],[x1[29],
Mx3[7]],[x1[30],Mx3[8]],[x1[31],Mx3[9]],[x1[32],Mx3[10]],[x
1[33],Mx3[11]]],axes=normal,color=red):
graph13:=plot([[x1[1],0],[x1[1],Mx1[1]],[x1[2],Mx1[2]],[x1[2
],0],[x1[3],0],[x1[3],Mx1[3]],[x1[4],Mx1[4]],[x1[4],0],[x1[5],0]
,[x1[5],Mx1[5]],[x1[6],Mx1[6]],[x1[6],0],[x1[7],0],[x1[7],Mx1[
7]],[x1[8],Mx1[8]],[x1[8],0],[x1[9],0],[x1[9],Mx1[9]],[x1[10],
Mx1[10]],[x1[10],0],[x1[11],0],[x1[11],Mx1[11]]],axes=norma
l,color=red,title="EPURA
Qy",labels=["ed(dliny)","Qy(ed)"]):
```

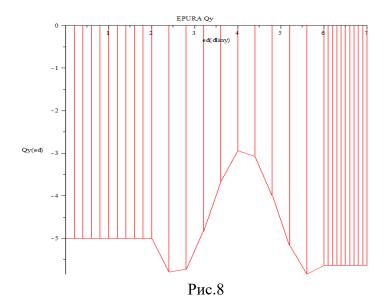


graph14:=plot([[x1[13],0],[x1[13],Mx2[2]],[x1[14],Mx2[3]],[x 1[14],0],[x1[15],0],[x1[15],Mx2[4]],[x1[16],Mx2[5]],[x1[16],0],[x1[17],0],[x1[17],Mx2[6]],[x1[18],Mx2[7]],[x1[18],0],[x1[19],0],[x1[19],Mx2[8]],[x1[20],Mx2[9]],[x1[20],0],[x1[21],0],[x1[21],Mx2[10]],[x1[22],Mx2[11]],[x1[22],0]]):

graph15:=plot([[x1[23],0],[x1[23],Mx3[1]],[x1[24],Mx3[2]],[x 1[24],0],[x1[25],0],[x1[25],Mx3[3]],[x1[26],Mx3[4]],[x1[26],0],[x1[27],0],[x1[27],Mx3[5]],[x1[28],Mx3[6]],[x1[28],0],[x1[29],0],[x1[29],Mx3[7]],[x1[30],Mx3[8]],[x1[30],0],[x1[31],0],[x1[31],Mx3[9]],[x1[32],Mx3[10]],[x1[32],0],[x1[33],0],[x1[33],M x3[11]]]):

display([graph7,graph8,graph9,graph13,graph14,graph15]);

В результате вычислений для случая  $\alpha$ =0 строится эпюра поперечной силы Qy



Из сравнения значения величины Qy взятого из эпюры и



величины Ya взятого из таблицы2 видно их совпадение Qy=Ya=-5.63 H в точке A Эпюра изгибающего момента Mz

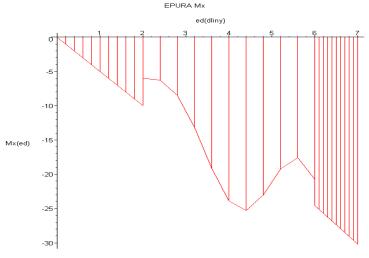


Рис.9

Значения величины Mz взятого из эпюры и величина  $M_R$  взятого из таблицы также совпадают  $Mz=M_R=-30,23$  HM в точке A. Для подбора сечения стальной двутавровой балки вначале определим значение момента сопротивления Wx, воспользовавшись формулой

 $Wx=Mz(max)/[\sigma]$ , гдеMz(max)=30,22H м определим из эпюры Mz и примем  $[\sigma]=160*10^5$ kH/M, тогда  $Wx=30,22/(160*10^3)*10^6=188,8$ см<sup>3</sup>,

По полученному значению момента сопротивления Wx подберем по сортаменту прокатной стали сечение двутавра №20, при моменте сопротивления Wx=184 см<sup>3</sup> Проверим, какое будет при этом перенапряжение материала:

(188.8-184)\*100/184=2.65%<5%



Так как перенапряжение не превышает 5% то, взятый двутавр №20 подходит для рассматриваемой задачи.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- 1. С.М. Тарг «Краткий курс теоретической механики»: Учебник-М.: Высш. шк., 2003.-390 с.
- 2. А.А. Коптев, А.А. Пасько, А.А. Баранов «Марle в инженерных расчётах»; Учеб. пособие: МПЦ ТГТУ, 2003. -79с.
- 3. П.А. Степин «Сопротивление материалов»: Учебник –М.: Лань: 2012.